

5. Approximation algorithms

- TSP med trekantsulighed
- Generel TSP
- Randomization
- FPTAS og KNAPSACK

Mange NPC-problemer er for vigtige til at vi bare vil undlade at forsøge at løse dem, fordi vi ikke kan finde en polynomiel algoritme til det. Vi kan i stedet finde en approksimationsalgoritme, som garanterer at finde en løsning indenfor en vis ratio:

En polynomiel tids approksimationsalgoritme **har approksimationsratio på $\rho(n)$** for et input n , hvis forholdet mellem costen af den optimale løsning C^* og costen af algoritmens løsning C er: $\max\left(\frac{C}{C^*}, \frac{C^*}{C}\right) \leq \rho(n)$. $\frac{C^*}{C}$ er ratioen for et maksimeringsproblem, $\frac{C}{C^*}$ er ratioen for et minimeringsproblem.

TSP med trekantsulighed: Graf $G = (V, E)$, hvor hver kan har en cost c . Vi skal finde en tur (ham-cycle) i G , så kort som mulig. Cost-funktionen opfylder trekantsuligheden: $c(u, w) \leq c(u, v) + c(v, w)$.

I følgende algoritme finder vi en lower-bound for den optimale tur, vha. et minimum-spanning-tree. Et MST er blot en TSP-tur med én kant fjernet.

APPROX-TSP-TOUR(G, c)

- 1 select a vertex $r \in V[G]$ to be a "root" vertex
- 2 compute a minimum spanning tree T for G from root r
using MST-PRIM(G, c, r)
- 3 let L be the list of vertices visited in a preorder tree walk of T
- 4 return the hamiltonian cycle H that visits the vertices in the order L

Ovenstående algoritme er en 2-approksimationsalgoritme, dvs. den garanterer at turen, den finder er maks. dobbelt så lang som den optimale.

Bevis: Algoritmen kører i polynomiel tid, så vi skal vise, at den har en approksimationsratio på 2.

Vi lader H^* være den optimale tur. MST T giver os en lower-bound for H^* : $c(T) \leq c(H^*)$.

Vi har en full walk W , som er samtlige knuder, der besøges fra root og hele vejen rundt (inkl. dupl.). Denne må nødvendigvis have værdi $c(W) = 2c(T)$.

Hvis vi kombinerer de to ovenstående: $c(W) \leq 2c(H^*)$

Dog er W ikke en tur, da nogle knuder besøges flere gange. Nu sletter vi alle duplikater fra denne liste – længden forøges ikke pga. trekantsuligheden. Stien vi får ud af dette er en ham-cyclen H , som har costen $c(H) \leq c(W)$, da vi får H ved at fjerne kanter fra W .

Til sidst kombinerer vi, hvad vi ved og får: $c(H) \leq c(W) \leq 2c(H^*)$, og dermed er det vist.

Hvis vi nu fjerner kravet om trekantsuligheden, så kan vi ikke finde en effektiv ρ -approksimationsalgoritme for $\rho \geq 1$, med mindre $P = NP$.

Bevis: Vi beviser det ved modbevis, og antager vi har en effektiv ρ -approksalgoritme A . Vi skal vise, at vi kan løse ham-cycle problemer effektivt med denne algoritme.

$G = (V, E)$ er en instans af ham-cycle problemet. Vi laver en ny graf $G' = (V, E')$ med samme knuder, men med kanter imellem alle. For hver kant $(u, v) \in E'$ har vi cost-funktionen:

$$c(u, v) = \begin{cases} 1 & (u, v) \in E \\ \rho|V| + 1 & \text{ellers} \end{cases}$$

Vi kigger på TSP (G', c):

1. Hvis G har en ham-cycle H , så er der en tur i G' , som har værdien $|V|$.

2. Hvis G ikke har en ham-cycle, så skal en tur i G' bruge en kant, der ikke er i E , og dermed får den værdien mindst: $(|V| - 1) + (\rho|V| + 1) = |V| + \rho|V| > \rho|V|$.

Der er altså et "gap" på mindst $|V|$ imellem de to ture. Vi har dermed vist, at algoritmen A giver en løsning på højst ρ gange den optimale løsning, hvis der er en ham-cycle. Hvis der ikke er, giver vi en løsning på mindst $\rho|V|$.

A kan altså svare effektivt på, om der er en ham-cycle i en graf ud fra længden på turen. Men da $\text{HamCycle} \in \text{NPC}$ skulle der altså gælde, at $P = NP$, hvilket vi antog ikke gælder for dette bevis.

Randomization er en teknik, man kan bruge, når man skal designe en approksimationsalgoritme. Her taler vi om C som den forventede cost af en løsning.

MAXE3SAT: 3CNF-formel med forskellige variable i hver klausul. Hvor mange klausuler kan vi maksimalt tilfredsstille?

Sætning: Givet en instans af MAXE3SAT med n variable og m klausuler, har vi en $8/7$ -randomiseret approksimationsalgoritme, som sætter hver variabel til 1 med ss $\frac{1}{2}$ og til 0 med ss $\frac{1}{2}$. Vi forventer at mindst $\frac{7m}{8}$ klausuler tilfredsstilles.

Bevis: Vi har uafhængigt sat variablene til 0 eller 1 med de angivne ss. Vi definerer:

$$Y_i = \begin{cases} 1 & \text{klausul } i \text{ er opfyldt} \\ 0 & \text{ellers} \end{cases}, \quad i = 1, \dots, n$$

$\Pr[Y_i = 0] = (\frac{1}{2})^3 = \frac{1}{8}$, alle tre literaler skal være false, da ingen variable optræder flere gange.

$\Pr[Y_i = 1] = 1 - \frac{1}{8} = \frac{7}{8}$, hvis klausulen ikke indeholder en variable og dens negering.

Den forventede værdi er $E[Y_i] = 0 \cdot \frac{1}{8} + 1 \cdot \frac{7}{8} = \frac{7}{8}$.

Y er en samling af alle Y_i 'er:

$$E[Y] = E\left[\sum_{i=1}^m Y_i\right] = \sum_{i=1}^m E[Y_i] = \sum_{i=1}^m \frac{7}{8} = \frac{7m}{8}$$

Der kan maksimalt tilfredsstilles m klausuler, og dermed er approksimationsratioen $\frac{C^*}{C} \Rightarrow \frac{m}{7m/8} = \frac{8}{7}$

Et approksimations scheme er en approksimationsalgoritme, som tager et $\epsilon > 0$ som input (udover problemet), således at algoritmen er en $(1 \pm \epsilon)$ -approksimationsalgoritme. **Polynomial-time approximation scheme PTAS** har en for et $\epsilon > 0$ en køretid polynomielt på størrelsen af inputtet. Vi kan risikere, at køretiden forøges kraftigt, hvis ϵ formindskes. Vi siger at et approksimations scheme er **fully-PTAS**, hvis køretiden er polynomielt i både $\frac{1}{\epsilon}$ og inputstørrelsen.

Sætning:

1. Sæt $V = \max(v_i | w_i \leq W)$

2. $B = \frac{\epsilon V}{n}$

3. $v'_i = \lfloor \frac{v_i}{B} \rfloor$

4. Find optimal S' dynamisk programmeringsalgoritme for KNAPSACK med input v'_i og w_i

5. Returner S'

Køretid: $O(n^2 V) \geq O(n^2 V') = O\left(n^2 \frac{V}{B}\right) = O\left(n^2 \frac{V}{\frac{\epsilon V}{n}}\right) = O\left(n^2 \frac{Vn}{\epsilon V}\right) = O\left(n^3 \frac{1}{\epsilon}\right)$