

4. Basis for vektorrum; koordinatisering

- Definition
- Sætning 3.4.1
- Koordinatisering

Definition: Vektorerne v_1, \dots, v_n danner en basis for vektorrummet V hvis og kun hvis:

(i) v_1, \dots, v_n er lin uafh.

(ii) v_1, \dots, v_n udspænder V

Dvs. alle linear kombinationer for v_1, \dots, v_n ligger i $\text{Span}(v_1, \dots, v_n)$.

En mængde $\{x_1, \dots, x_n\}$ er lineært uafhængige, hvis og kun hvis $c_1x_1 + \dots + c_nx_n = 0$ med $c_i = 0, i = 1, \dots, n$. Ellers er de lineært afhængige.

Vi siger at en basis er den minimale mængde vektorer, der skal til for at udspænde et rum.

Definition: $\{v_1, \dots, v_n\}$ udspændende mængde for V hvis og kun hvis, enhver vektor i V kan skrives som en linear kombination af v_1, \dots, v_n .

For at bevise den næste sætning, bruger vi desuden ovenstående definition. Hvis vi i den følgende sætning antager, at vektorerne v_1, \dots, v_n er basis for vektorrummet V , så er de vektorer lineært uafhængige, og sætningen siger så, at hvis man har bare $n + 1$ vektorer fra rummet, så vil de vektorer være lineært afhængige.

Sætning 3.4.1: Hvis $\{v_1, \dots, v_n\}$ er en udspændende mængde for V , så vil enhver samling af m vektorer i V være lineære afhængige. $m > n$.

Bevis: Lad u_1, \dots, u_m være m vektorer i V . Jf. def. Af udspændende mængde, kan vi skrive:

$$u_i = a_{i1}v_1 + \dots + a_{in}v_n = \sum_{j=1}^n a_{ij}v_j \quad , \quad i = 1, \dots, m$$

Vi har en linear kombination, som vi skriver lidt om på (vi indsætter ovenstående på u_i 's plads):

$$c_1u_1 + \dots + c_mu_m = c_1 \sum_{j=1}^n a_{1j}v_j + \dots + c_m \sum_{j=1}^n a_{mj}v_j = \sum_{i=1}^m \left(c_i \left(\sum_{j=1}^n a_{ij}v_j \right) \right)$$

(vi bytter om på sumtegnene, da kun a_{ij} afhænger af begge)

$$= \sum_{j=1}^n \left(\sum_{i=1}^m a_{ij}c_i \right) v_j$$

Nu kigger vi på ligningssystemet (homogent):

$$\sum_{i=1}^m a_{ij}c_i = 0 \quad , \quad j = 1, \dots, n$$

Dette system består af m ubekendte med n ligninger (altså flere ubekendte end ligninger). Dette system har en ikke-triviell løsning $(\hat{c}_1, \dots, \hat{c}_m)^T$. Hvis vi indsætter denne løsning i den første linear kombination (hvor den midterste sum så er 0):

$$\hat{c}_1u_1 + \dots + \hat{c}_mu_m = \sum_{j=1}^n \left(\sum_{i=1}^m a_{ij}\hat{c}_i \right) v_j = \sum_{j=1}^n 0v_j = 0$$

Så da ovenstående giver 0 med en ikke-triviell løsning, er vektorerne u_1, \dots, u_m lineært afhængige. Herudover kan det ofte være nyttigt at skifte fra en basis til en anden. Helt konkret har vi følgende definition:

Definition: Lad V være et vektorrum, og lad $E = [v_1, \dots, v_n]$ være en ordnet basis for V . Et element v fra V kan skrives som: $v = c_1 v_1 + \dots + c_n v_n$. Så vi kan associere hver vektor v med en unik vektor $c = (c_1, \dots, c_n)^T \in \mathbb{R}^n$. Denne vektor kaldes koordinatvektoren til v mht. E og skrives $[v]_E$. c_i 'erne kaldes v 's koordinater relativt til E .

Fremgangsmåden for at skifte basis i \mathbb{R}^2 :

Fremgangsmåde: Vi ønsker at skifte basis fra $[v_1, v_2]$ til $[u_1, u_2]$, hvor de begge er ordnede baser for \mathbb{R}^2 . Hvis vi har en vektor $x \in \mathbb{R}^2$, så kan vi skrive den ud fra V :

$$x = c_1 v_1 + c_2 v_2, \quad c = [x]_V$$

Hvor vi antager, vi kender c . x ønsker vi så at skrive ud fra U :

$$x = d_1 u_1 + d_2 u_2, \quad d = [x]_U$$

Så vi skal altså finde disse to skalarer:

$$d_1 u_1 + d_2 u_2 = c_1 v_1 + c_2 v_2$$

Hvis vi siger, at $V = (v_1, v_2)$ og $U = (u_1, u_2)$, så har vi:

$$Vc = Ud$$

Da U og V består af basis-vektorer er de lineært uafhængige, og dermed er de to matricer invertible:

$$d = U^{-1}Vc$$

Vi siger så, at $S = U^{-1}V$ er transitionsmatrixen. Så får vi den nye koordinatvektor for x mht. $[u_1, u_2]$ ved at gange den gamle med S .